

# Leçon 101. Groupe opérant sur un ensemble. Exemples et applications.

## 1. Notion d'action de groupe

### 1.1. Action de groupe

1. DÉFINITION. Une *action* d'un groupe  $G$  sur un ensemble  $X$  est la donnée d'un morphisme de groupes  $G \rightarrow \mathfrak{S}(X)$ .

2. PROPOSITION. Soit  $\varphi: G \times X \rightarrow X$  une application. Alors l'application

$$\begin{cases} G \rightarrow \mathfrak{S}(X), \\ g \mapsto \varphi(g, \cdot) \end{cases}$$

est bien définie et est une action si et seulement si, pour tous éléments  $g, h \in G$  et tout élément  $x \in X$ , on a

$$\varphi(gh, x) = \varphi(g, \varphi(h, x)) \quad \text{et} \quad \varphi(e, x) = x.$$

3. REMARQUE. Lorsqu'un groupe  $G$  agit sur un ensemble  $X$ , cette action est donnée par un morphisme  $\rho: G \rightarrow \mathfrak{S}(X)$ , ce dernier sera implicite et on note  $g \cdot x := \rho(g)(x)$  pour  $g \in G$  et  $x \in X$ . De la sorte, les dernières relations se réécrivent sous la forme

$$(gh) \cdot x = g \cdot (h \cdot x) \quad \text{et} \quad e \cdot x = x.$$

4. EXEMPLE. Soit  $X$  un ensemble. Alors le groupe  $\mathfrak{S}(X)$  agit naturellement sur l'ensemble  $X$  par l'action définie par la relation  $\sigma \cdot x := \sigma(x)$  avec  $\sigma \in \mathfrak{S}(X)$  et  $x \in X$ .

5. EXEMPLE. Soit  $E$  un espace vectoriel. Alors le groupe  $\text{GL}(E)$  agit naturellement sur l'espace  $E$ .

6. PROPOSITION. Soit  $G$  un groupe sur un ensemble  $X$ . Soit  $H \leq G$  un sous-groupe. Alors l'action du groupe  $G$  sur l'ensemble  $X$  induit une action du groupe  $H$  sur ce dernier par le morphisme composée  $H \hookrightarrow G \rightarrow \mathfrak{S}(X)$ .

### 1.2. Des actions particulières

7. DÉFINITION. Un *point fixe* sous l'action d'un groupe  $G$  sur un ensemble  $X$  est un élément  $x \in X$  vérifiant

$$\forall g \in G, \quad g \cdot x = x.$$

On note  $X^G \subseteq X$  l'ensemble des points fixes.

8. EXEMPLE. Le vecteur nul est un point fixe pour l'action du groupe  $\text{GL}(E)$  sur l'espace  $E$ .

9. DÉFINITION. Soit  $k \in \mathbf{N}^*$  un entier non nul. Une action d'un groupe  $G$  sur un ensemble  $X$  est

– *fidèle* si le morphisme  $G \rightarrow \mathfrak{S}(X)$  est injectif, c'est-à-dire si

$$\forall g \in G, \quad (\forall x \in X, g \cdot x = x) \implies g = e;$$

– *libre* si, pour tous élément  $x \in X$  et  $g \in G$ , on a

$$g \cdot x = x \implies g = e.$$

– *k-transitive* si, pour tous  $k$ -uplets  $(x_1, \dots, x_k) \in X^k$  et  $(y_1, \dots, y_k) \in X^k$ , il existe un élément  $g \in G$  tel que

$$\forall i \in \{1, \dots, k\}, \quad g \cdot x_i = y_i;$$

- *simplement k-transitive* si elle est  $k$ -transitive et un tel élément  $g$  est unique;
- *transitive* si elle est 1-transitive.
- *simplement transitive* si elle est simplement 1-transitive.

10. PROPOSITION. Une action fidèle est libre.

11. EXEMPLE. L'action du groupe  $\text{GL}_n(k)$  sur l'espace  $k^n$  est fidèle et simplement  $n$ -transitive. Elle es  $k$ -transitive et elle n'est pas simplement  $k$ -transitive pour  $k < n$ .

12. EXEMPLE. Lorsque  $n \geq 3$ , l'action du groupe alterné  $\mathfrak{A}_n$  sur l'ensemble  $\{1, \dots, n\}$  est  $n-2$  transitive.

### 1.3. Orbites, stabilisateurs et équation aux classes

13. DÉFINITION. Soit  $G$  un groupe agissant sur un ensemble  $X$ . L'*orbite* d'un élément  $x \in X$  est l'ensemble

$$\text{Orb}_G(x) := \{g \cdot x \mid g \in G\} \subset X$$

et son stabilisateur est l'ensemble

$$\text{Stab}_G(x) := \{g \in G \mid g \cdot x = x\} \subset G.$$

L'ensemble des orbites est noté  $G/X$ .

14. EXEMPLE. En considérant l'action du groupe  $\mathfrak{S}_3$  sur l'ensemble  $\{1, 2, 3\}$ , le stabilisateur de l'entier 1 est l'ensemble  $\text{Stab}_{\mathfrak{S}_3}(1) = \{\text{Id}, (2\ 3)\}$  et son orbite est l'ensemble  $\text{Orb}_{\mathfrak{S}_3}(1) = \{1, 2, 3\}$ .

15. REMARQUE. Une action est transitive si elle n'admet qu'une seule orbite.

16. PROPOSITION. Les stabilisateurs sont des sous-groupes de  $G$ .

17. PROPOSITION. Soit  $x \in X$  un élément. Alors l'application

$$\begin{cases} G/\text{Stab}_G(x) \rightarrow \text{Orb}_G(x), \\ g \text{Stab}_G(x) \mapsto g \cdot x \end{cases}$$

est une bijection.

18. COROLLAIRE. Soit  $x \in X$  un élément. Alors  $|\text{Orb}_G(x)| = [G : \text{Stab}_G(x)]$ . En particulier, si le groupe  $G$  est fini, alors

$$|\text{Orb}_G(x)| = |G| / |\text{Stab}_G(x)|.$$

19. THÉORÈME (*équation aux classes*). Soit  $G$  un groupe agissant sur ensemble fini  $X$ . Soit  $\{x_1, \dots, x_r\}$  un système de représentants des orbites. Alors

$$|X| = \sum_{i=1}^r \frac{|G|}{|\text{Stab}_G(x_i)|}.$$

20. REMARQUE. Si l'action est transitive, alors  $|X| = |G| / |\text{Stab}_G(x)|$  avec  $x \in X$ .

21. COROLLAIRE. Soit  $\{x_1, \dots, x_r\}$  un système de représentants des orbites non ponctuelles. Alors

$$|X| = |X^G| + \sum_{i=1}^r \frac{|G|}{|\text{Stab}_G(x_i)|}.$$

22. COROLLAIRE. Soit  $G$  un  $p$ -groupe agissant sur un ensemble fini. Alors

$$|X^G| \equiv |X| \pmod{p}.$$

23. APPLICATION (*théorème de Cauchy*). Soient  $G$  un groupe fini et  $p$  un diviseur premier de son ordre. Alors le groupe  $G$  admet un élément d'ordre  $p$ .

24. THÉORÈME (*Burnside*). Soit  $G$  un groupe fini agissant sur un ensemble fini  $X$ . Pour un élément  $g \in G$ , on note

$$\text{Fix}(g) := \{x \in X \mid g \cdot x = x\}.$$

Alors le nombre d'orbites  $t \geq 1$  vérifiant la relation

$$\sum_{g \in G} |\text{Fix}(g)| = t|G|.$$

## 2. Des actions classiques et applications

### 2.1. L'action par translation

25. DÉFINITION. L'action par translation (à gauche) d'un groupe  $G$  est l'action sur lui-même définie par l'égalité

$$g \cdot h := gh, \quad g, h \in G.$$

26. PROPOSITION. L'action par translation est fidèle et transitive. En particulier, l'action donne un morphisme de groupes injectif  $G \hookrightarrow \mathfrak{S}(G)$ .

27. THÉORÈME (*Cayley*). Soit  $G$  un groupe fini d'ordre  $n$ . Alors il est isomorphe à un sous-groupe du groupe  $\mathfrak{S}_n$ .

28. HYPOTHÈSE. À présent, on considère l'action par translation du groupe  $\text{GL}_n(k)$  sur l'ensemble  $\mathcal{M}_{n,m}(k)$  qui se définit de la même manière.

29. THÉORÈME. Soient  $A, B \in \mathcal{M}_{n,m}(k)$  deux matrices. Alors les points suivants sont équivalents :

- les matrices  $A$  et  $B$  sont dans la même orbite, c'est-à-dire qu'il existe une matrice inversible  $P \in \text{GL}_n(k)$  telle que  $A = PB$ ;
- elle ont le même noyau.

30. THÉORÈME (*pivot de Gauss*). Soit  $A \in \mathcal{M}_{n,m}(k)$  une matrice. Alors il existe une matrice inversible  $P \in \text{GL}_n(k)$  qui est un produit de matrices de permutation et de transvection telle que la matrice  $PA$  soient échelonnée en ligne.

31. EXEMPLE. Par opérations sur les lignes, on obtient les transformations

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \\ 6 & 7 & 8 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \\ 0 & -5 & 2 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 29/2 \end{pmatrix}.$$

### 2.2. L'action par conjugaison

32. DÉFINITION. L'action par translation d'un groupe  $G$  est l'action sur lui-même définie par l'égalité

$$g \cdot h := ghg^{-1}, \quad g, h \in G.$$

L'orbite d'un élément  $h \in G$  est appelée sa *classe de conjugaison* et son stabilisateur est appelé son *centralisateur*, noté  $Z_G(h)$ .

33. EXEMPLE. On a  $Z_G(e) = G$ .

34. PROPOSITION. Soit  $h \in G$  un élément. Alors l'action par conjugaison vérifie les points suivants :

- si le groupe  $G$  n'est pas trivial, alors elle n'est jamais libre ;
- la classe de conjugaison du neutre  $e$  est réduite à l'élément  $e$  ;
- on a  $h \in Z(G) \Leftrightarrow Z_G(h) = G$ .

35. COROLLAIRE. Un élément appartient au centre si et seulement si sa classe de conjugaison est réduite à un seul élément. En particulier, le centre est l'union des classes de conjugaison de taille une.

36. APPLICATION. Le centre d'un  $p$ -groupe n'est pas trivial.

37. APPLICATION (*Weddenburn*). Tout corps fini est commutatif.

38. LEMME. Soient  $\sigma \in \mathfrak{S}_n$  une permutation et  $a_1, \dots, a_k \in \{1, \dots, n\}$  des entiers deux à deux distincts. Alors  $\sigma(a_1 \cdots a_n)\sigma^{-1} = (\sigma(a_1) \cdots \sigma(a_n))$ .

39. THÉORÈME. Deux permutations du groupe  $\mathfrak{S}_n$  sont conjuguées si et seulement si leurs décompositions en produit de cycles à supports disjoints contiennent le même nombre de  $k$ -cycles pour tout entier  $k \in \{2, \dots, n\}$ .

40. EXEMPLE. Les permutations  $(1\ 6\ 3)(2\ 4)$  et  $(1\ 4)(2\ 3\ 5)$  sont conjuguées dans le groupe  $\mathfrak{S}_6$ .

### 2.3. Les actions au service du dénombrement

41. LEMME. Soit  $E$  un  $k$ -espace vectoriel de dimension  $n$ . Soient  $u \in \mathcal{L}(E)$  un endomorphisme nilpotent et  $x \in E \setminus \{0\}$  un vecteur non nul. Soit  $r \in \mathbf{N}^*$  l'entier maximal tel que la famille  $(x, u(x), \dots, u^{r-1}(x))$  soit libre. Alors  $u^r(x) = 0$ .

42. THÉORÈME. Soit  $\mathbf{F}_q$  le corps fini à  $q$  éléments. Alors l'ensemble des matrices nilpotentes de taille  $n$  à coefficients dans le corps  $\mathbf{F}_q$  est de cardinal  $q^{n(n-1)}$ .

43. LEMME. Une matrice de taille  $n$  à coefficients dans le corps  $\mathbf{F}_q$  est diagonalisable si et seulement si elle est annihilée par le polynôme  $X^q - X$ .

44. THÉORÈME. Le nombre de matrices diagonalisables de  $\text{GL}_n(\mathbf{F}_q)$  vaut

$$\sum_{\substack{(n_1, \dots, n_{q-1}) \in \mathbf{N}^{q-1} \\ n_1 + \dots + n_{q-1} = n}} \frac{|\text{GL}_n(\mathbf{F}_q)|}{|\text{GL}_{n_1}(\mathbf{F}_q)| \cdots |\text{GL}_{n_{q-1}}(\mathbf{F}_q)|}.$$

45. DÉFINITION. Dans un corps fini  $\mathbf{F}_p$  avec  $p > 2$ , on définit le *symbole de Legendre* par l'égalité

$$\left(\frac{a}{p}\right) = a^{(p-1)/2} \in \{\pm 1\}.$$

46. LEMME. Soient  $p$  un nombre premier impair et  $a \in \mathbf{F}_p^\times$  un élément non nul. Alors

$$|\{x \in \mathbf{F}_p \mid ax^2 = 1\}| = 1 + \left(\frac{a}{p}\right).$$

47. REMARQUE. On peut faire agir le groupe  $\mathbf{Z}/p\mathbf{Z}$  sur l'ensemble  $\mathbf{F}_q^p$  par l'action définie par l'égalité

$$k \cdot (x_1, \dots, x_p) := (x_{1+k}, \dots, x_{p+k}), \quad k \in \mathbf{Z}/p\mathbf{Z}, (x_1, \dots, x_p) \in \mathbf{F}_q^p.$$

48. THÉORÈME. Soient  $p$  et  $q$  deux nombres premiers impairs distincts. Alors

$$\left(\frac{p}{q}\right) \left(\frac{q}{p}\right) = (-1)^{(p-1)/2 \times (q-1)/2}.$$

### 3. Les actions de groupes en algèbre et géométrie

#### 3.1. Classifications en algèbre linéaire : actions sur des espaces de matrices

49. DÉFINITION. Deux matrices  $A, B \in \mathcal{M}_n(k)$  sont semblables si elles appartiennent à la même classe de conjugaison, c'est-à-dire s'il existe une matrice inversible  $P \in \text{GL}_n(k)$  vérifiant  $A = PBP^{-1}$ .

50. THÉORÈME (*réduction de Frobenius*). Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Alors il existe un unique entier  $r \geq 1$ , des uniques polynômes unitaires non constants  $P_1, \dots, P_r \in \mathbf{K}[X]$  et des sous-espaces vectoriels  $E_1, \dots, E_r \subset E$  stables par l'endomorphisme  $u$  tels que

- $E = E_1 \oplus \dots \oplus E_r$  ;
- $P_r \mid \dots \mid P_1$  ;
- pour tout entier  $i \in \llbracket 1, r \rrbracket$ , l'endomorphisme  $u|_{E_i}$  induit sur le sous-espace vectoriel  $E_i$  est cyclique de polynôme minimal  $P_i$ .

La suite  $(P_1, \dots, P_r)$  sont les *invariants de similitude* de l'endomorphisme  $u$ .

51. COROLLAIRE. Avec les mêmes hypothèses et notations, il existe une base de  $E$  dans laquelle l'endomorphisme  $u$  ait pour matrice

$$\text{diag}(C_{P_1}, \dots, C_{P_r}).$$

De plus, on a  $P_1 = \pi_u$  et  $P_1 \cdots P_r = \chi_u$ .

52. COROLLAIRE. Deux matrices de taille  $n$  sont semblables si et seulement si elles ont les mêmes invariants de similitude.

53. DÉFINITION. Notons  $\mathcal{S}_n(k) \subset \mathcal{M}_n(k)$  l'ensemble des matrices symétriques. L'action de congruence est l'action du groupe  $\text{GL}_n(k)$  sur l'ensemble  $\mathcal{S}_n(k)$  définie par l'égalité

$$P \cdot A := PA^tP.$$

Deux matrices de  $\mathcal{S}_n(k)$  sont *congruentes* si elles appartiennent à la même orbite pour l'action de congruence.

54. REMARQUE. Deux matrices symétriques congruentes sont congruentes si et seulement si elles représentent la même forme quadratique dans deux bases.

55. THÉORÈME (*de classification des formes quadratiques*). Les orbites de l'action de congruence sont caractérisées par

- si  $k = \mathbf{C}$ , le rang ;
- si  $k = \mathbf{R}$ , la signature ;
- si  $k = \mathbf{F}_q$ , le discriminant.

#### 3.2. Les groupes d'isométries préservant un ensemble

56. DÉFINITION. Le *groupe diédral de degré  $n$*  est le groupe  $\mathbf{D}_n$  des isométries préservant le polygone régulier  $\mathcal{P}_n \subset \mathbf{R}^2$  à  $n$  sommets.

57. REMARQUE. Le groupe  $\mathbf{D}_n$  agit naturellement sur le polygone  $\mathcal{P}_n$ .

58. PROPOSITION. Le groupe  $\mathbf{D}_n$  est d'ordre  $2n$  et il est isomorphe au groupe

$$\langle r, s \mid r^n = e, s^2 = e, srs^{-1} = r^{-1} \rangle.$$

59. PROPOSITION. Soit  $G$  un groupe. Alors les points suivants sont équivalents :

- le groupe  $G$  est isomorphe au groupe  $\mathbf{D}_n$  ;
- il est engendré par deux éléments  $a, b \in G$  tels que  $o(a) = o(ab) = 2$  et  $o(b) = n$ .

60. DÉFINITION. Soit  $\mathcal{E}$  un espace affine. Une isométrie  $\varphi \in \text{Isom}(\mathcal{E})$  *stabilise* une partie  $X \subset \mathcal{E}$  si  $\varphi(X) \subset X$ . On note  $\text{Isom}(X)$  le groupe des isométries de  $\mathcal{E}$  stabilisant  $X$  ainsi que  $\text{Isom}^+(X)$  le groupe des isométries positives de  $\mathcal{E}$  stabilisant  $X$ .

61. LEMME. Soit  $X \subset \mathcal{E}$ . On suppose que la partie  $X$  est l'enveloppe convexe d'une partie  $S \subset \mathcal{E}$  et que les points de  $S$  sont extrémaux. Alors toute isométrie stabilisant  $X$  stabilise  $S$ , c'est-à-dire  $\text{Isom}(X) = \text{Isom}(S)$ .

62. THÉORÈME. Les groupes d'isométries du cube  $C \subset \mathbf{R}^3$  sont

$$\text{Isom}^+(C) \simeq \mathfrak{S}_4 \quad \text{et} \quad \text{Isom}(C) \simeq \mathfrak{S}_4 \times \mathbf{Z}/2\mathbf{Z}.$$

#### 3.3. Vers la théorie des représentations linéaires des groupes finis

63. DÉFINITION. Une *représentation linéaire* d'un groupe fini  $G$  est la donnée d'un  $\mathbf{C}$ -espace vectoriel  $V$  et d'un morphisme de groupes  $\rho: G \rightarrow \text{GL}(V)$ . Un *morphisme* entre deux représentations  $\rho: G \rightarrow \text{GL}(V)$  et  $\rho': G \rightarrow \text{GL}(V')$  est une application linéaire  $f: V \rightarrow V'$  telle que

$$\forall g \in G, \quad f \circ \rho(g) = \rho'(g) \circ f.$$

64. REMARQUE. Comme  $\text{GL}(V) \subset \mathfrak{S}(V)$ , une représentation linéaire est un cas particulier d'action de groupe.

65. EXEMPLE. L'espace vectoriel  $\mathbf{C}^3$  représente le groupe  $\mathfrak{S}_3$  par l'action

$$\sigma \cdot (x_1, x_2, x_3) := (x_{\sigma(1)}, x_{\sigma(2)}, x_{\sigma(3)}).$$

66. DÉFINITION. Une *sous-représentation* d'une représentation  $\rho: G \rightarrow \text{GL}(V)$  est un sous-espace vectoriel  $W \subset V$  qui est stable par tous les isomorphismes  $\rho(g)$  avec  $g \in G$ . Une sous-représentation est irréductible si elle n'admet pas de sous-représentations autres que  $\{0\}$  et  $V$ .

67. THÉORÈME (*Maschke*). Toute sous-représentation possède un supplémentaire qui est une sous-représentation.

68. THÉORÈME (*Schur*). Soit  $f: V \rightarrow V'$  une morphisme de représentations. Alors

- il est soit nul soit un isomorphisme ;
- si  $V = V'$ , alors c'est une homothétie.

---

[1] Josette CALAIS. *Éléments de théorie des groupes*. 3<sup>e</sup> édition. Presses Universitaires de France, 1998.  
[2] Philippe CALDERO et Jérôme GERMONI. *Nouvelles histoires hédonistes de groupes et de géométries*. T. Tome premier. Calvage & Mounet, 2017.  
[3] Philippe CALDERO et Jérôme GERMONI. *Nouvelles histoires hédonistes de groupes et de géométries*. T. Tome second. Calvage & Mounet, 2018.  
[4] Daniel PERRIN. *Cours d'algèbre*. Ellipses, 1996.  
[5] Jean-Étienne ROMBALDI. *Mathématiques pour l'agrégation. Algèbre et géométrie*. 2<sup>e</sup> édition. De Boeck Supérieur, 2021.  
[6] Felix ULMER. *Théorie des groupes*. 2<sup>e</sup> édition. Ellipses, 2021.